

# Vectoren

Grootte of modulus ( $\mathbf{a} = (a_x, a_y, a_z) = \overline{a}$ ):

$$|\mathbf{a}| = a = \sqrt{a_x^2 + a_y^2 + a_z^2}$$

Scalair produkt ( $\mathbf{b} = (b_x, b_y, b_z)$ ):

$$\mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = ab \cos \theta = a_x b_x + a_y b_y + a_z b_z$$

Vectorieel produkt:

$$\mathbf{a} \times \mathbf{b} = \begin{vmatrix} \mathbf{1}_x & \mathbf{1}_y & \mathbf{1}_z \\ a_x & a_y & a_z \\ b_x & b_y & b_z \end{vmatrix}$$

$$\mathbf{a} \perp \mathbf{b} \Leftrightarrow \mathbf{a} \cdot \mathbf{b} = 0 \qquad \mathbf{a}, \mathbf{b} \neq \mathbf{0}$$

$$\mathbf{a} \parallel \mathbf{b} \Leftrightarrow \mathbf{a} \times \mathbf{b} = \mathbf{0} \qquad \mathbf{a}, \mathbf{b} \neq \mathbf{0}$$

## Vectoriële functies

Laat men met elke waarde van een parameter  $t$  een gebonden vector  $\overline{OP}$  overeenstemmen (met  $O$  een vast punt), dan bepaalt men de vectoriële functie

$$\mathbf{r}(t) = \overline{OP}(t)$$

$t$  varieert  $\rightarrow$  uiteinde van de  $\mathbf{r} = \overline{OP}$  beschrijft een (ruimtelijke) kromme, de hodograaf van  $\mathbf{r}$  of de baan van  $P$ .

Projectie van  $\mathbf{r}$  op een orthogonaal assenstelsel levert de parametervergelijkingen van de baan, bv. in  $E_3$ :

$$\begin{cases} x = x(t) \\ y = y(t) \\ z = z(t) \end{cases}$$

## Vectoriële afgeleide

$$\dot{\mathbf{r}}(t) == \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\mathbf{r}(t + \Delta t) - \mathbf{r}(t)}{\Delta t} = \frac{d\mathbf{r}}{dt}$$

$\dot{\mathbf{r}}(t)$ : gericht volgens de raaklijn aan  $\mathbf{r}(t)$  in de zin van de stijgende parameterwaarden. Projectie op een orthogonaal assenstelsel geeft (in  $E_3$ )  $\dot{\mathbf{r}}(t) = (\dot{x}(t), \dot{y}(t), \dot{z}(t))$

Eigenschappen:

$$\frac{d}{dt}(\mathbf{a} + \mathbf{b}) = \frac{d\mathbf{a}}{dt} + \frac{d\mathbf{b}}{dt}$$

$$\frac{d}{dt}(a\mathbf{r}) = \frac{da}{dt}\mathbf{r} + a\frac{d\mathbf{r}}{dt}$$

$$\frac{d}{dt}(\mathbf{a} \times \mathbf{b}) = \frac{d\mathbf{a}}{dt} \times \mathbf{b} + \mathbf{a} \times \frac{d\mathbf{b}}{dt}$$

$$\frac{d}{dt}(\mathbf{a} \cdot \mathbf{b}) = \frac{d\mathbf{a}}{dt} \cdot \mathbf{b} + \mathbf{a} \cdot \frac{d\mathbf{b}}{dt}$$

$$\frac{d\mathbf{r}}{dt} = \frac{d}{dt}(r\mathbf{1}_r) = \frac{dr}{dt}\mathbf{1}_r + r\frac{d\mathbf{1}_r}{dt}$$

## Raaklijn in het punt $P$ ( $\overline{OP} = \mathbf{r}(t_0)$ )

$\dot{\mathbf{r}}(t_0) = (\dot{x}(t_0), \dot{y}(t_0), \dot{z}(t_0))$  is gelegen volgens de raaklijn aan  $\mathbf{r}(t)$  in  $P \Rightarrow$  richtingsgetallen van de raaklijn:

$$(\dot{x}(t_0), \dot{y}(t_0), \dot{z}(t_0))$$

Parametervergelijkingen raaklijn:

$$\begin{cases} x &= x(t_0) + t\dot{x}(t_0) \\ y &= y(t_0) + t\dot{y}(t_0) \\ z &= z(t_0) + t\dot{z}(t_0) \end{cases}$$

Eliminatie van  $t$  levert

$$\frac{x - x(t_0)}{\dot{x}(t_0)} = \frac{y - y(t_0)}{\dot{y}(t_0)} = \frac{z - z(t_0)}{\dot{z}(t_0)}$$

# Booglengte

Elementaire booglengte  $ds$ :

$$ds^2 = dx^2 + dy^2 + dz^2$$

en ( $\dot{\mathbf{r}} = \mathbf{v}$ ):

$$\frac{ds^2}{dt^2} = \dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2$$

$$= v^2$$

$$\Downarrow$$

$$\frac{ds}{dt} = v$$

Booglengte  $s$  gemeten van  $P(t_0)$  tot  $P(t)$ :

$$s = \int_{t_0}^t ds = \int_{t_0}^t v dt = \int_{t_0}^t \sqrt{\dot{x}^2 + \dot{y}^2 + \dot{z}^2} dt$$

## Natuurlijke parametervoorstelling

$\mathbf{r}$  als functie van de booglengte  $s$ ,  $\mathbf{r} = \mathbf{r}(s)$ , noemt men de natuurlijke parametervoorstelling.

Afgeleide:

$$\mathbf{r}'(s) = \frac{d\mathbf{r}}{ds}$$

Conventie:

$$\frac{d}{ds} = ' ,$$

$$\frac{d}{dt} = \cdot .$$

$$ds^2 = dx^2 + dy^2 + dz^2$$

$\Downarrow$

$$\begin{aligned} 1 &= \frac{dx^2}{ds^2} + \frac{dy^2}{ds^2} + \frac{dz^2}{ds^2} \\ &= x'^2 + y'^2 + z'^2 \end{aligned}$$

## Normaalvlak door $P(t_0)$

$Q(x, y, z)$ : Algemeen punt van het normaalvlak

Normaalvlak:

$$\overrightarrow{QP} \cdot \mathbf{1}_t = 0$$

met

$$\begin{aligned} \mathbf{1}_t &= \text{eenheidsvector volgens raaklijn} \\ &= \frac{\dot{\mathbf{r}}}{|\dot{\mathbf{r}}|} = \frac{\mathbf{v}}{v} = \frac{\frac{d\mathbf{r}}{dt}}{\frac{ds}{dt}} = \frac{d\mathbf{r}}{ds} \end{aligned}$$

Dus  $(x_P = x(t_0), y_P = y(t_0), z_P = z(t_0))$

$$x'(t_0) \cdot (x - x_P) + y'(t_0) \cdot (y - y_P) + z'(t_0) \cdot (z - z_P) = 0$$

of  $(\frac{dx}{ds} = \frac{dx}{dt} \frac{ds}{dt})$

$$\dot{x}(t_0) \cdot (x - x_P) + \dot{y}(t_0) \cdot (y - y_P) + \dot{z}(t_0) \cdot (z - z_P) = 0$$

## Osculatievlak

Osculatievlak in  $P(x(t), y(t), z(t))$ : vlak bepaald door  $\dot{\mathbf{r}} = \frac{d\mathbf{r}}{dt}$  en  $\ddot{\mathbf{r}} = \frac{d^2\mathbf{r}}{dt^2}$  in  $P$ .

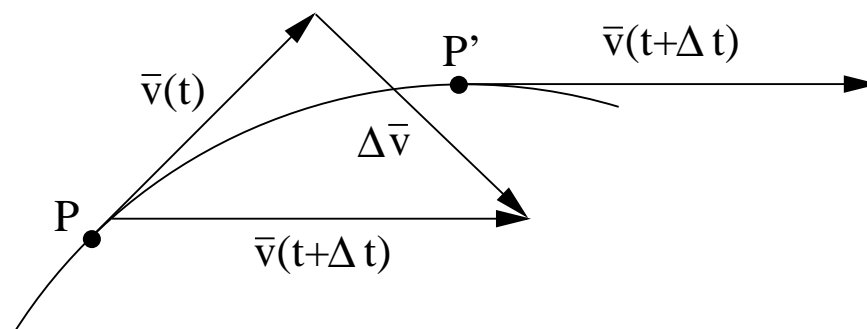
Normaal op het osculatievlak (binormale):  $\dot{\mathbf{r}} \times \ddot{\mathbf{r}}$ .

Vergelijking osculatievlak ( $Q(x, y, z)$  = punt v.h. vlak):

$$(\dot{\mathbf{r}} \times \ddot{\mathbf{r}}) \cdot \overline{PQ} = 0$$

Of:

$$\begin{vmatrix} x - x(t) & y - y(t) & z - z(t) \\ \dot{x}(t) & \dot{y}(t) & \dot{z}(t) \\ \ddot{x}(t) & \ddot{y}(t) & \ddot{z}(t) \end{vmatrix} = 0$$



Figuur 1: Osculatievlak



## Drievlakshoek van Frenet

Hoofdnormale: snijlijn van het normaalvlak en het osculatievlak in  $P$ .

$\mathbf{1}_n$ : eenheidsvector gelegen volgens de hoofdnormale, positief gericht naar de concaviteit van de projectie van de kromme op het osculatievlak.

Eenheidsvector  $\mathbf{1}_b$  gelegen volgens binormale:

$$\mathbf{1}_t \times \mathbf{1}_n = \mathbf{1}_b$$

Drievlakshoek  $(\mathbf{1}_t, \mathbf{1}_n, \mathbf{1}_b)$  in een punt bepalen uit

$$\begin{aligned}\mathbf{1}_t &= \frac{\dot{\mathbf{r}}}{|\dot{\mathbf{r}}|} \\ \mathbf{1}_b &= \frac{\dot{\mathbf{r}} \times \ddot{\mathbf{r}}}{|\dot{\mathbf{r}} \times \ddot{\mathbf{r}}|} \\ \mathbf{1}_n &= \mathbf{1}_b \times \mathbf{1}_t\end{aligned}$$

of uit de formules van Frenet.

## Kromtestraal (vlakke kromme)

Kromme gegeven door gewone parametervoorstelling  $\mathbf{r}(t) = (x(t), y(t))$ :

$$R = \pm \frac{(\dot{x}^2 + \dot{y}^2)^{3/2}}{\dot{x}\ddot{y} - \ddot{x}y}$$

Kromme gegeven door natuurlijke parametervoorstelling  $\mathbf{r}(s) = (x(s), y(s))$ :

$$R = \pm \frac{1}{x'y'' - y'x''}$$

Kromme gegeven door  $y = y(x)$ :

$$R = \pm \frac{\left(1 + \left(\frac{dy}{dx}\right)^2\right)^{3/2}}{\frac{d^2y}{dx^2}}$$

Kies teken zodanig dat  $R > 0$ . Kromming  $k = \frac{1}{R}$ .

## Kromtestraal (ruimtelijke kromme)

Kromme gegeven door natuurlijke parametervoorstelling  $\mathbf{r}(s) = (x(s), y(s), z(s))$ :

$$R = (x''^2 + y''^2 + z''^2)^{-1/2}$$

## Formules van Frenet

De formules van Frenet geven de variatie van de vectoren  $\mathbf{1}_b$ ,  $\mathbf{1}_n$  en  $\mathbf{1}_t$  als het punt  $P$  de kromme doorloopt:

$$\frac{d\mathbf{1}_t}{ds} = \frac{1}{R}\mathbf{1}_n$$

$$\frac{d\mathbf{1}_b}{ds} = \frac{1}{T}\mathbf{1}_n$$

$$\frac{d\mathbf{1}_n}{ds} = -\frac{1}{R}\mathbf{1}_t - \frac{1}{T}\mathbf{1}_b$$

met

$R = \text{kromtestraal}$      $1/R = \text{kromming}$

$T = \text{torsiestraal}$      $1/T = \text{torsie}$